**附表1 成绩评定细则（预赛）**

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **预赛仿真 评分要点** | | **扣分** |
| 工作站搭建 | 工具模型错误；添加方向错；大小不合适；未固定；TCP点未设置 |  |
| 工件模型错误；大小不合适；摆放方向错；与工作台干涉 |  |
| 各项参数设置 | IO信号设置错误；IO面板错误或未设置 |  |
| 电机显示；Link显示；Link速度太慢 |  |
| 编程 | 位置点过多；漏位置点；抓取不准；偏移位置不准；漏偏移点 |  |
| 程序指令使用错误（如RUN）；工具与工件或盒子干涉；无开合动作 |  |
| 程序轨迹错误；工件未按要求显示（未显示或一直显示） |  |
| 视频录制 | 不清晰、机位不合适、画面晃动 |  |
| 其他 |  |  |

决赛项目预赛项目满分100分。具体评定细则见附表2。

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **决赛实操 评分要点** | | **扣分** |
| 工作站检查 | 开机操作 |  |
| 零点检查 |  |
| 坐标系检查与设置 | 检查与设置工具坐标系（根据程序需求） |  |
| 检查与设置用户坐标系（根据程序需求） |  |
| 编程编制与运行 | 工业机器人发生机械碰撞： |  |
| 工件掉落： |  |
| UT、UF资料不符： |  |
| 超时（根据完成度扣分）： |  |
| 选择合适的坐标系，设置程序运行速度 |  |
| 位置点过多；漏位置点；抓取不准；偏移位置不准；漏偏移点等； |  |
| 程序各点运动形式设置是否合理（J、L）； |  |
| 程序各点速度设置是否合理； |  |
| 程序各点终结语句是否合理； |  |
| 程序指令使用是否正确（如IO、等待指令）； |  |
| 程序用时 | 编程用时 |  |
| 程序演示用时 |  |
| 其他 |  |  |